

ПРОГРАММА
VIII ВСЕРОССИЙСКОЙ МОЛОДЕЖНОЙ НАУЧНО-ПРАКТИЧЕСКОЙ КОНФЕРЕНЦИИ
«СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ И РАДИОЭЛЕКТРОННАЯ АППАРАТУРА»

10 АПРЕЛЯ, понедельник
Законодательное собрание
Свердловской области
г. Екатеринбург, ул.
Бориса Ельцина, 10

9.30 – 10.30 Регистрация участников конференции. Приветственный кофе
(Холл малого зала заседаний ЗССО; Цокольный этаж, Холл у буфета)

10.30 – 11.00 **ТОРЖЕСТВЕННОЕ ОТКРЫТИЕ КОНФЕРЕНЦИИ**
(Малый зал заседаний ЗССО)

11.00 – 12.30 **ПЛЕНАРНОЕ ЗАСЕДАНИЕ.**
(Малый зал заседаний ЗССО)

УЧАСТНИКИ

1. Правительство Свердловской области
2. Законодательное собрание Свердловской области
3. ГК «РОСКОСМОС»
4. Уральский Федеральный Университет
5. Южно-Уральский государственный университет

12.30 **Фотографирование участников конференции**
(Холл малого зала заседаний ЗССО)

12.30 – 13.30 **Обед**
(Правительство СО, столовая)

ДИСКУССИЯ-ДЕБАТЫ. ПЕРСПЕКТИВЫ РАЗВИТИЯ РАКЕТНО-
КОСМИЧЕСКОЙ ТЕХНИКИ
(Малый зал заседаний ЗССО)

13.30 – 15.00 Модератор:
к.т.н. Бельский Л.Н. – (заместитель генерального директора по РКТ
АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург)

УЧАСТНИКИ:

1. ГК «РОСКОСМОС»
2. АО «НПО автоматики»
3. АО «РКЦ Прогресс»
4. ФГУП «ГКНПЦ им. М.В. Хруничева»
5. АО «ГРЦ Макеева»
6. АО «Корпорация МИТ»
7. ООО «КосмоКурс»

ВОПРОСЫ:

1. Возвращаемая ступень ракеты-носителя;
2. Ракета-носитель сверхтяжелого класса.

15.00 – 15.30

К о ф е - б р е й к

(ЗССО, Цокольный этаж, Холл у буфета)

КРУГЛЫЙ СТОЛ. ВОПРОСЫ КАЧЕСТВА

(Малый зал заседаний ЗССО)

15.30 – 16.30

Модератор:

Р.М. Зарипов – *(заместитель генерального директора по качеству АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург)*

УЧАСТНИКИ:

1. АО «НПО автоматики»
2. ОАО «Первоуральский Новотрубный завод»
3. «ФИНЭКС»
4. Союз предприятий оборонных отраслей Свердловской области, Уральский межрегиональный сертификационный центр

ВОПРОСЫ:

1. Принципы обеспечения качества АО «НПО автоматики»;
2. Автоматизация бизнес-процессов в области управления качеством;
3. Методы формирования квалифицированных кадров;
4. Разработка и внедрение систем менеджмента на промышленных предприятиях по новым версиям стандартов ISO 9000.

КРУГЛЫЙ СТОЛ. ПРОМЫШЛЕННАЯ АВТОМАТИЗАЦИЯ

(Малый зал заседаний ЗССО)

16.30 – 17.30

Модератор:

А.В. Соловьёв *(заместитель директора ОКБ Автоматики)*

УЧАСТНИКИ:

1. X-tensive
2. ОКБ Автоматики
3. ООО «ИНГОРТЕХ»
4. Представители профильных кафедр университетов

ВОПРОСЫ:

1. Отраслевые АСУ ТП – опыт разработки, модернизации и эксплуатации;
2. Автоматизированный и диспетчерский контроль в ЖКХ;
3. Индивидуальный интернет вещей. IoT в России и в мире;
4. Аппаратурное и программное обеспечение АСУ ТП, SCADA-системы.

11 АПРЕЛЯ, вторник
Уральский Федеральный
Университет

- 9.00 – 10.00 Регистрация участников конференции
(Т-216, ул. Софьи Ковалевской, 5)
- 10.00 - 10.20 Приветственное слово
(Т-216, ул. Софьи Ковалевской, 5)
- 10.20 – 11.00 Лекция: Никитин А.В., Ведущий инженер АО РКЦ Прогресс:
«Опытно-технологический малый космический аппарат «Аист-2Д»
(Т-216, ул. Софьи Ковалевской, 5)
- 11.00 – 11.20 **К о ф е – б р е й к**
(ул. Софьи Ковалевской 5, Холл Т-216)

11 АПРЕЛЯ, вторник
Уральский Федеральный
Университет

СЕКЦИЯ 1. МОДЕЛИРОВАНИЕ, ОТРАБОТКА И ИСПЫТАНИЯ СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ

Т-1066 (ул. Софьи Ковалевской 5)

Руководители: Н.В. Дудин (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург),
А.Ю. Окутин (- “ -), И.Н. Щепочкин (- “ -), А.В. Журавлев (- “ -)

- 11.20 – 11.40 1. **Г.А. Смельчакова, А.С. Пентин** (АО «НПО автоматики»,
г. Екатеринбург). Автоматизированная система контроля и
диагностики неисправностей вычислительных систем на этапе
серийного производства
- 11.40 – 12.00 2. **М.С. Малыгин, В.И. Шлычков** (АО «ПО «Уральский оптико-
механический завод» имени Э.С. Яламова», г. Екатеринбург).
Моделирующий комплекс для исследования работы каналов приема
изображений в оптико-электронных системах
- 12.00 – 12.20 3. **М.А. Орлова** (АО «Научно-производственный центр «Полюс», г.
Томск). Анализ эффективности воздушно-жидкостной системы
охлаждения электронной аппаратуры
- 12.20 – 12.40 4. **И.А. Петухов, И.В. Шашмурин** (АО «НПО автоматики»,
г. Екатеринбург). Универсальное устройство коммутации для
отработочных позиций НПОА
- 12.40 – 13.00 5. **С.В. Чубов, М.В. Михайлов, А.И. Солдатов** (Акционерное
общество «Научно-производственный центр «Полюс», г. Томск).
Аппаратно-программный комплекс для испытаний системы питания и
управления электроракетными плазменными двигателями
- 13.00 – 14.00 **О б е д**
(ул. Софьи Ковалевской 5а, столовая ТЭФ)

- 14.00 – 14.20 6. **А.В. Журавлев, И.В. Шашмурин, В.И. Петухов** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург). Перспективная модель экспериментальной отработки
- 14.20 – 14.40 7. **А.А. Булдакова, А.В. Журавлев, И.В. Шашмурин, В.И. Петухов** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург). Разработка имитатора прибора контроля цепей на базе универсального имитирующего комплекса
- 14.40 – 15.00 8. **И.А. Перминов, А.В. Журавлев, И.В. Шашмурин, В.И. Петухов** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург). Внесение имитаций на отработочных позициях при помощи универсального редактора конфигурационных файлов
- 15.00 – 15.20 9. **А.С. Силин, А.А. Савин, А.С. Чистов, А.А. Огурцов** (АО «Российские космические системы», г. Москва). Функциональный и параметрический контроль сверхбольших интегральных схем, применяемых в высоконадёжной радиоэлектронной аппаратуре
- 15.20 – 15.40 10. **О.В. Юшин, А.Я. Кулибаба, А.А. Сашов, А.Ю. Штукарёв** (АО «Российские космические системы», г. Москва). Проблемы ускоренных испытаний на сохраняемость электронной компонентной базы, применяемой в высоконадёжной радиоэлектронной аппаратуре
- 15.40 – 16.00 **К о ф е – б р е й к**
(ул. Софьи Ковалевской 5, Холл Т-216; ул. Мира 19, Холл И-420)
- 16.00 – 16.20 11. **Д.М. Резаева** (АО «Государственный ракетный центр имени академика В.П. Макеева», г. Миасс). Программное обеспечение стенда полунатурных испытаний навигационных устройств
- 16.20 – 16.40 12. **А.Н. Шитова, С.В. Патрулин, Е.А. Кириченко, Д.С. Стерлягов**, (ПАО Научно-Производственное Объединение «Искра», г. Пермь). Использование рулевого привода как элемента системы управления для отработки моментных характеристик на примере изделия разработки НПО «Искра»
- 16.40 – 17.00 13. **А.Е. Ларай** (АО «Изумруд», г. Владивосток). Разработка и испытания макета безэкипажного катера
- 17.00 – 17.20 14. **В.Н. Петухов** (ООО «ЗВ Сервис», г. Москва). Программно-технические средства комплексных испытаний аппаратуры управления (ПТС КИ)
- 17.20 – 17.40 15. **Е.О. Дресвянников, А.В. Журавлев, И.В. Шашмурин, В.И. Петухов** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург). Основные принципы автоматизированного поиска и локализации неисправностей при отработке СУ РКТ
- 17.40 – 18.00 16. **И.Л. Гвоздарев, Г.И. Левчук** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург). Возможности использования визуализации трехмерных объектов на базе сред виртуальной реальности
- 18.00 – 18.20 17. **П.В. Абрамов, И.А. Смирнова, В.И. Тарабукин** (АО «НПО автоматики»). Применение системы управления функциональными требованиями при автоматическом анализе телеметрической информации.

**СЕКЦИЯ 2. МАТЕМАТИЧЕСКОЕ, АЛГОРИТМИЧЕСКОЕ И
ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ**

И-420 (ул. Мира, 19)

- Руководители:** к.т.н. **Л.Н. Бельский** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург),
к.ф.-м.н. **Д.Е. Кокшаров** (- " -), **В.Л. Якимов** (- " -), **Д.А. Кутовой** (- " -)
- 11.20 – 11.40 18. **Р.В. Подрезов** (АО «Научно-исследовательский институт электронных приборов», г. Новосибирск). Метод определения количества классов на изображении с помощью гистограмм рангов
- 11.40 – 12.00 19. **А.А. Лыцов, Л.В. Водичева, Ю.В. Парышева** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург). Контроль и диагностика бесплатформенного измерительного блока со структурным резервированием
- 12.00 – 12.20 20. **А.В. Сумароков** (ПАО «Ракетно-космическая корпорация «Энергия» имени С.П. Королёва», г. Королев). Ускоренное построение орбитальной ориентации грузовых и транспортных кораблей серий «СОЮЗ МС» И «ПРОГРЕСС МС»
- 12.20 – 12.40 21. **А.В. Сарапулов** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург). Методы решения задачи построения траектории для беспилотного летательного аппарата в динамической среде
- 12.40 – 13.00 22. **А.Н. Подкорытов** (АО «Российские космические системы», г. Москва). Алгоритмы вычисления эфемеридно-временной информации по сети наземных станций для высокоточного местоопределения в ГНСС
- 13.00 – 14.00 **Обед**
(ул. Софьи Ковалевской 5а, столовая ТЭФ)
- 14.00 – 14.20 23. **А.А. Галамай** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург). Векторное согласование БИНС с высокоточной ИНС для схемы «Лифтирования»
- 14.20 – 14.40 24. **В.В. Булаев, А.Ю. Горанов, В.И. Калёв** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург). Построение программного управления движением сложных механических объектов
- 14.40 – 15.00 25. **В.В. Булаев, И.О. Осипов** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург). Об одном модифицированном рекуррентном алгебраическом методе построения областей достижимости дискретных линейных динамических систем
- 15.00 – 15.20 26. **И.О. Осипов** (ФГАОУ ВО «Южно-Уральский государственный университет (национальный исследовательский университет)», г. Челябинск). К синтезу линейно-квадратичного автомата стабилизации ракеты-носителя в канале тангажа
- 15.20 – 15.40 27. **Д.В. Хаданович, В.И. Ширяев** (ФГАОУ ВО «Южно-Уральский государственный университет (национальный исследовательский университет)», г. Челябинск). Об оценивании ошибок измерений в алгоритме минимаксной фильтрации

- 15.40 – 16.00 **К о ф е – б р е й к**
(ул. Софьи Ковалевской 5, Холл Т-216; ул. Мира 19, Холл И-420)
- 16.00 – 16.20 28. **А.В. Мартянова, В.Г. Лабунец** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург). Медианный фильтр Фреше для фильтрации спеклшума радиолокационных изображений

11 АПРЕЛЯ, вторник
Уральский Федеральный
Университет

СЕКЦИЯ 3. СХЕМОТЕХНИКА И КОНСТРУИРОВАНИЕ СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ

Т-216 (ул. Софьи Ковалевской 5)

Руководители: к.т.н. **М.Б. Трапезников** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург),
В.А. Хохряков (- “ -), **Д.В. Петрованов** (- “ -), **А.А. Знаменский** (- “ -)

- 11.20 – 11.40 29. **А.В. Асадчий** (АО «Научно-производственный центр «Полюс», г. Томск). Устройство контроля и регистрации электрических параметров
- 11.40 – 12.00 30. **А.М. Бельков, И.Г. Пронькин** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург). Модернизация источника вторичного электропитания для бортовой аппаратуры заказов серии «союз»
- 12.00 – 12.20 31. **А.Г. Гадзиковский** (ФГУП «18 ЦНИИ», г. Москва). Усилители мощности инверсного класса f – эффективное средство улучшения энергетических характеристик радиопередатчиков
- 12.20 – 12.40 32. **С.В. Азанова, А.П. Птицин** (ООО «Региональный центр «АСКОН-Урал», г. Екатеринбург). Современные российские инструменты проектирования систем управления и радиоэлектронной аппаратуры
- 12.40 – 13.00 33 **А.А. Леонтьев** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург). Модернизация унифицированного пультового несущего конструктива
- 13.00 – 14.00 **О б е д**
(ул. Софьи Ковалевской 5а, столовая ТЭФ)
- 14.00 – 14.20 34. **М.В. Громько, С.С. Мазеин, В.С. Макаров** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург). Модернизация бесконтактных преобразователей тока
- 14.20 – 14.40 35. **М.В. Громько, Д.О. Колесников, С.С. Мазеин, А.А. Проскурин** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург). Магниторезистивный преобразователь тока с разъемной конструкцией
- 14.40 – 15.00 36. **Е.С. Пупырев, А.В. Казанцева, А.В. Кукарских** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург). Пути усовершенствования несущих конструкций Радиоэлектронной аппаратуры
- 15.00 – 15.20 37. **А.Б. Хованский, А.А. Решетников** (АО «Концерн «Моринсис-Агат», г. Москва). Решение схемотехнических проблем при реализации программы по импортозамещению на примере систем управления специального назначения
- 15.20 – 15.40 38. **А.А. Знаменский, В.М. Антимиров** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург). Обзор способов решения задачи цифро-аналогового преобразования и проблематики создания преобразователя код-напряжение для использования в экстремальных условиях.

15.40 – 16.00 **К о ф е – б р е й к**
(ул. Софьи Ковалевской 5, Холл Т-216; ул. Мира 19, Холл И-420)

16.00 – 16.20 39. **В.В. Хромцова, С.В. Давыденко, А.Ю. Артамонов** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург). Особенности разработки контактных приспособлений для испытаний прецизионных электронных приборов на примере микросборки усилителя коммутатора

12 АПРЕЛЯ, среда
Уральский Федеральный
Университет

СЕКЦИЯ 1. МОДЕЛИРОВАНИЕ, ОТРАБОТКА И ИСПЫТАНИЯ
СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ
Т-1066 (ул. Софьи Ковалевской 5)

Руководители: **Н.В. Дудин** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург),
А.Ю. Окутин (- “ -), **И.Н. Щепочкин** (- “ -), **А.В. Журавлев** (- “ -)

9.00 – 9.20 40. **А.Ю. Завьялов, В.А. Высоцкий** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург). Система автоматизированного проектирования и исполнения тестовых алгоритмов

9.20 – 9.40 41. **В.А. Стянин** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург). Автоматизация учета оборудования

9.40 – 10.00 42. **Г.А. Даниелов, Н.А. Кузянов** (Филиал ФГУП «Центр эксплуатации объектов наземной космической инфраструктуры» - «Научно-исследовательский институт прикладной механики имени академика В.И. Кузнецова», г. Москва). Электронный имитатор маятника для отработки алгоритмов управления микромеханическим акселерометром

10.00 – 10.20 43. **И.П. Колотыркин** (ООО «ЗВ Сервис», г. Москва). Технология создания систем управления в SimInTech

10.20 – 10.40 44. **М.В. Смолин** (ООО «ЮНИОН СОФТ», г. Москва). Компьютерное моделирование испытательных лабораторий предприятий космической отрасли для проверки радиоэлектронной аппаратуры на электромагнитную совместимость

10.40 – 11.00 **К о ф е – б р е й к**
(ул. Софьи Ковалевской 5, Холл Т-216; ул. Мира 19, Холл И-420)

11.00 – 11.20 45. **И.К. Лазуткин, И.О. Ситников** (ИРИТ-РТФ УрФУ им. Б.Н. Ельцина, г. Екатеринбург). Анализ вариантов создания светотехнических комплексов для малых фото- и киностудий

11.20 – 11.40 46. **С.А. Кузнецов, В.А. Мартьянов, С.В. Антонов, Д.Д. Салов** (ФГАОУ ВО «ЮУрГУ» (НИУ), г. Челябинск). Разработка алгоритма управления и моделирование выхода на круговую орбиту космического аппарата

11.40 – 12.00 47. **К.Е. Тарасов, О.Г. Васильева** (ФГУП НИЦАП, г. Москва). Технология подготовки и проверки бортового программно-математического обеспечения контура интегрированной инерциально-спутниковой навигации ракетно-космических комплексов выведения

12 АПРЕЛЯ, среда
Уральский Федеральный
Университет

**СЕКЦИЯ 2. МАТЕМАТИЧЕСКОЕ, АЛГОРИТМИЧЕСКОЕ И
ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ**

И-420 (ул. Мира, 19)

- Руководители:** к.т.н. **Л.Н. Бельский** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург),
к.ф.-м.н. **Д.Е. Кокшаров** (- “ -), **В.Л. Якимов** (- “ -), **Д.А. Кутовой** (- “ -)
- 9.00 – 9.20 48. **Д.А. Кутовой, Е.А. Кокшаров** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург). Использование вейвлет-преобразований и метода вариации Аллана для оценки шумовой составляющей в инерциальной измерительной информации
- 9.20 – 9.40 49. **С.К. Чванов** (ФГАОУ ВО «Южно-Уральский государственный университет (национальный исследовательский университет)», г. Челябинск). Об одной экстремальной задаче с динамическими ограничениями
- 9.40 – 10.00 50. **И.В. Клинов** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург). Восстановление ориентации летательного аппарата в полете
- 10.00 – 10.20 51. **Е.В. Пшеничных** (4 ЦНИИ МО, г. Королев). Исследование модели погрешности определения значений аномалии силы тяжести с использованием различных редуций
- 10.20 – 10.40 52. **И.А. Кустов** (ФГУП ФНИЦ НИИС им. Седакова, г. Н-Новгород). Разработка базового навигационного ПО для бортовой аппаратуры спутниковой навигации
- 10.40 – 11.00 **К о ф е – б р е й к**
(ул. Софьи Ковалевской 5, Холл Т-216; ул. Мира 19, Холл И-420)
- 11.00 – 11.20 53. **Д.П. Клепач** (ФГАОУ ВО «Южно-Уральский государственный университет (национальный исследовательский университет)», г. Челябинск). Сравнение фильтра Калмана и минимаксного фильтра в задаче оценивания вектора состояния динамической системы
- 11.20 – 11.40 54. **А.Д. Карпухин** (АО «Научно-исследовательский институт командных приборов»). Результаты экспериментальных работ с датчиком угловой скорости на базе твердотельного волнового гироскопа для систем управления
- 11.40 – 12.00 55. **Д.Г. Пикунов, В.Т. Каширов, Е.Д. Мартынов** (Филиал ФГУП «ЦЭНКИ» - «НИИ ПМ им. акад. В.И. Кузнецова»). Идентификация температурно зависимых точностных параметров бесплатформенных инерциальных блоков

**СЕКЦИЯ 3. СХЕМОТЕХНИКА И КОНСТРУИРОВАНИЕ
СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ**

Т-216 (ул. Софьи Ковалевской 5)

- Руководители:** к.т.н. **М.Б. Трапезников** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург),
В.А. Хохряков (- “ -), **Д.В. Петрованов** (- “ -), **А.А. Знаменский** (- “ -)
- 9.00 – 9.20 56. **А.В. Рузанов** (АО «Ракетно-космический центр «Прогресс», г. Самара). Применение конечно-элементного моделирования для снижения вибрационных нагрузок на печатные платы
- 9.20 – 9.40 57. **А.Е. Балахтарь, А.С. Лучинин** (ОАО «Завод радиоаппаратуры», г. Екатеринбург). Оценка влияния фазового шума опорного генератора на характеристики SDR приемника
- 9.40 – 10.00 58. **А.Ю. Логинов, Д.Г. Придачкин, А.Л. Шустов, И.В. Плетенев** (ФГУП «Российский Федеральный Ядерный Центр – Всероссийский научно-исследовательский институт технической физики имени академика Е.И. Забабахина», г. Снежинск). Программно-аппаратная реализация синхронного последовательного интерфейса межмодульного обмена бортового вычислителя
- 10.00 – 10.20 59. **А.В. Козлов** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург). Модульная автоматизированная система контроля блоков Су комбайна
- 10.20 – 10.40 60. **Е.А. Щапова** (АО «УПП «Вектор», г. Екатеринбург). Микроконтроллерная система управления Высоковольтным блоком питания
- 10.40 – 11.00 **К о ф е – б р е й к**
(ул. Софьи Ковалевской 5, Холл Т-216; ул. Мира 19, Холл И-420)
- 11.00 – 11.20 61. **А.В. Васильева, Н.Н. Калмыков, С.А. Мельников** (АО «Уральское проектно-конструкторское бюро «Деталь», г. Каменск-Уральский). Повышение точностных характеристик скоростного канала радиовысотомерной системы конфигурированием антенной системы
- 11.20 – 11.40 62. **Н.Н. Калмыков, С.А. Мельников, Д.П. Седов** (АО «Уральское проектно-конструкторское бюро «Деталь», г. Каменск-Уральский). Принципы построения системы радиовысотомерной для измерений параметров движения возвращаемого аппарата
- 11.40 – 12.00 63. **Д.А. Хохряков, А.Г. Панов** (АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург). Беспроводной оптический интерфейс передачи данных для применения в модуле хранения информации

12.00 – 13.00

КРУГЛЫЙ СТОЛ ПО МОЛОДЕЖНОЙ ПОЛИТИКЕ
И-420 (ул. Мира, 19)

Модератор:

А.В. Глазков - (заместитель генерального директора по кадровой и социальной политике АО «НПО автоматики», г. Екатеринбург)

УЧАСТНИКИ:

1. АО «НПО автоматики»
2. ФГУП «ЦЭНКИ» КБ «Мотор»
3. ПАО НПО «Искра»
4. АО «РКЦ Прогресс»

ВОПРОСЫ:

1. Проблемы, возникающие при решении задач Советов молодёжи.
2. Молодёжные организации как инструмент реализации кадровой политики.
3. Методика обеспечения предприятия молодыми специалистами.
4. Формы и методы работы с молодёжью.

13.00 – 14.00

Обед

(ул. Софьи Ковалевской 5а, столовая ТЭФ)

14.00 – 14.40

Лекция Г.И. Радченко, Директора Высшей школы электроники и компьютерных наук ЮУрГУ: «Применение суперкомпьютерных и облачных технологий ЮУрГУ для решения задач индустрии»
(Т-216 (ул. Софьи Ковалевской 5))

14.40 – 16.00

Подведение итогов, закрытие конференции
(Т-216 (ул. Софьи Ковалевской 5))

17.00

Фуршет

(ул. Софьи Ковалевской 5а, столовая ТЭФ)

13 АПРЕЛЯ, четверг
Экскурсионная программа

9.40

Сбор участников конференции в холле гостиницы
(Гостиница «Marins Park Hotel»: г. Екатеринбург, ул. Челюскинцев, 106)

9.45

Посадка в автобус

10.00

Экскурсионная программа по городу

13.00

Завершение обзорной экскурсии, вход на 3 территорию НПОА
(ул. Начдива Васильева, 1)

13.15

Обед

14.00

Экскурсионная программа по производству

16.00

Выезд с 3 территории НПОА

16.40

Экскурсионная программа с посещением Музея «КОСМОПОРТ» на 1 территории НПОА
(ул. Мамина-Сибиряка, 145)

18.00

Завершение экскурсионного дня